

# MOOS-ivp 实验三 MOOS简介（1）

原创

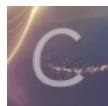
[铁血豆丁（小高老师）](#) 于 2020-09-26 16:19:14 发布 2350 收藏 5

分类专栏：[moos-ivp](#) 文章标签：[linux](#)

版权声明：本文为博主原创文章，遵循[CC 4.0 BY-SA](#) 版权协议，转载请附上原文出处链接和本声明。

本文链接：[https://blog.csdn.net/weixin\\_44151170/article/details/108812281](https://blog.csdn.net/weixin_44151170/article/details/108812281)

版权



[moos-ivp](#) 专栏收录该内容

29 篇文章 11 订阅

订阅专栏

## MOOS-ivp 实验三 MOOS简介（1）

实验三主要包含三个实验目标：

- 1.moos发布-订阅结构体系
- 2.启动MOOSDB并且进行交互
- 3.日志记录器的运行与生成

### 文章目录

#### MOOS-ivp 实验三 MOOS简介（1）

##### 前言

##### 一、提前准备

- 1.确定文件路径已经添加完成
- 2.MOOS和MOOS-ivp的关系
- 3.MOOS的架构
- 3.启动MOOS
- 4.最小配置启动MOOS

##### 二、MOOS scope

- 1.MOOS scope
- 2.uXMS查看
- 3.uMS查看

##### 三、Poking the MOOSDB

- 1.Poking the MOOSDB with uPokeDB
- 2.进一步使用uPokeDB

##### 总结

### 前言

本次实验将会生成一个实验文件：pXRelayTest  
然后对这个实验文件进行实验验证。

## 一、提前准备

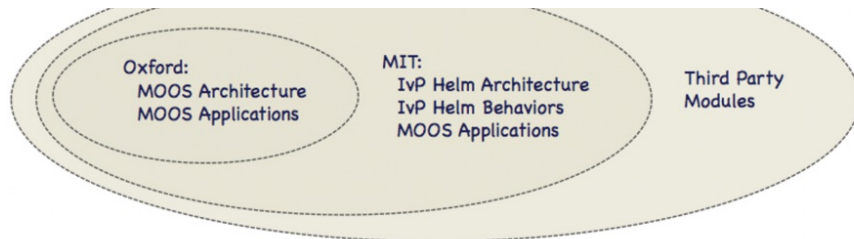
### 1.确定文件路径已经添加完成

```
$ which MOOSDB
/Users/you/moos-ivp/bin/MOOSDB
$ which pHelmIvP
/Users/you/moos-ivp/bin/pHelmIvP
```

需要提前确定好是否搭建完成moos的路径，输入以上代码进行检查。

### 2.MOOS和MOOS-ivp的关系

MOOS-ivp是一个基于MOOS的更大模块的集合，它包含了牛津大学研发的moos的基本模块，并且还包含了MIT的其他架构和模块，以下是其关系的示意图：



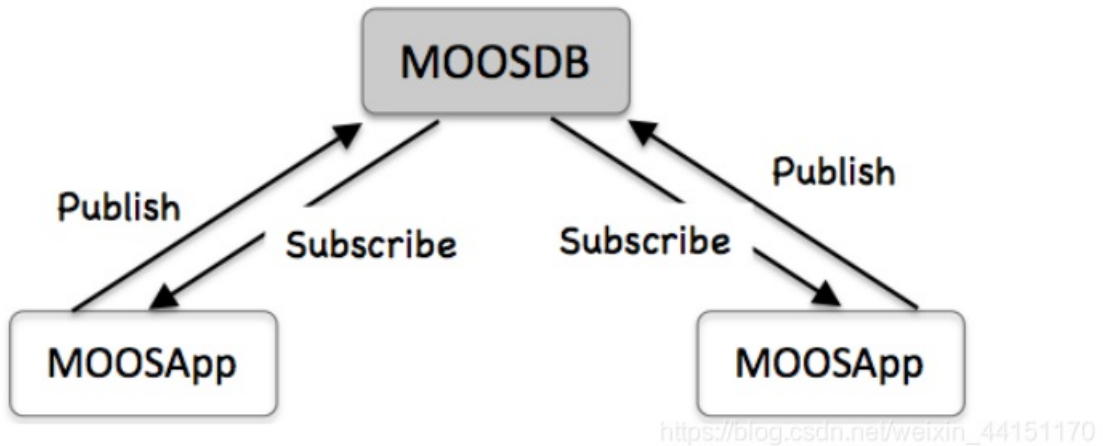
| Oxford MOOS tree   | MIT MOOS-ivP tree  |   |   |   |   |
|--|--|---|---|---|---|
| <ul style="list-style-type: none"><li>• MOOSDB</li><li>• pLogger</li><li>• iRemote</li><li>• pScheduler</li><li>• pShare</li><li>• pMOOSBridge</li><li>• umm</li><li>• uMS</li><li>• iMatlab</li><li>• pAntler</li><li>• uPlayback</li></ul> | <ul style="list-style-type: none"><li>• pHelmIvP</li><li>• alogcat</li><li>• alogcd</li><li>• alogcheck</li><li>• alogclip</li><li>• alogeplot</li><li>• aloggrep</li><li>• aloghelm</li><li>• alogiter</li><li>• alogload</li><li>• alogpare</li><li>• alogrm</li><li>• alogscan</li><li>• alogsort</li></ul> | <ul style="list-style-type: none"><li>• alogsplit</li><li>• alogtest</li><li>• alogview</li><li>• ffview</li><li>• gen_hazards</li><li>• gen_obstacles</li><li>• geoview</li><li>• manifest_test</li><li>• nsplug</li><li>• pickpos</li><li>• zaic_hdg</li><li>• zaic_peak</li><li>• zaic_spd</li><li>• zaic_vect</li></ul> | <ul style="list-style-type: none"><li>• iSay</li><li>• pBasicContactMgr</li><li>• pDeadManPost</li><li>• pEchoVar</li><li>• pEvalLoiter</li><li>• pHostInfo</li><li>• pMarinePID</li><li>• pMarineViewer</li><li>• pMovingSurvey</li><li>• pNodeReporter</li><li>• pObstacleMgr</li><li>• uCommand</li><li>• uFldBeaconRangeSensor</li><li>• uFldCollObDetect</li></ul> | <ul style="list-style-type: none"><li>• uFldCollisionDetect</li><li>• uFldContactRangeSensor</li><li>• uFldMessageHandler</li><li>• uFldNodeBroker</li><li>• uFldNodeComms</li><li>• uFldObstacleSim</li><li>• uFldPathCheck</li><li>• uFldShoreBroker</li><li>• uFldWrapDetect</li><li>• uFunctionVis</li><li>• uHelmScope</li><li>• uMACView</li><li>• uFunctionVis</li></ul> | <ul style="list-style-type: none"><li>• uLoadWatch</li><li>• uMAC</li><li>• uMACView</li><li>• uMemWatch</li><li>• uPlotViewer</li><li>• uPokeDB</li><li>• uProcessWatch</li><li>• uQueryDB</li><li>• uSimMarine</li><li>• uTermCommand</li><li>• uTimerScript</li><li>• uXMS</li></ul> |

[https://blog.csdn.net/Welkin\\_44151170](https://blog.csdn.net/Welkin_44151170)

可以看到这是一个层层包含的关系。

### 3.MOOS的架构

MOOS的架构是一种基于订阅-发布内容的架构。MOOSDB模块通过订阅和发布各个MOOSApp的内容来对其进行服务。具体结构如下图所示：



对于自主机器人来说，每一个机器人上都有一个MOOS community。一个MOOS community由一个MOOSDB和许多MOOSApp所组成。接下来要做的实验内容就是涉及到了MOOS community之间的通讯以及单个MOOS community内部的app的订阅和发布。MOOSDB不同于常见的数据库，它只保存最近发布的MOOS变量。当一个新的app要发布时，必选向MOOSDB注册需要的邮件。在这个app启动时，会收到一封邮件，里面包含了注册变量的最新值。即使这个邮件里有很久之前对MOOSDB的发布内容。但对于新发布的app来说之前的所有内容都是未知的。（讲道理，第一次看感觉不是很理解这里的讲解，后续搞懂了再详细写一写）

### 3.启动MOOS

MOOSDB可以直接从命令行里进行启动，启动之后界面如下所示：

```
root@ubuntu:~# MOOSDB
----- MOOSDB V10 -----
Hosting community          "#1"
Name look up is           off
Asynchronous support is   on
Connect to this server on port 9000
-----
network performance data published on localhost:9090
listen with "nc -u -lk 9090"
```

正常MOOSDB需要两种参数，一种是运行机器的IP地址，另一种是服务客户端的端口参数。默认的话是主机的IP地址以及端口9000上运行。此时MOOSDB本身已经发布了一些变量，可以打开另一个终端用uXMS进行查看。输入第一行的命令，即可查看消息。

```
root@ubuntu:~#
uXMS DB_CLIENTS DB_TIME DB_UPTIME --serverhost=localhost --serverport=9000
=====
uXMS_581 0/0(154)
=====
VarName (S)ource (T)ime (C) VarValue (SCOPING:EVENTS)
-----
DB_CLIENTS MOOSDB_#1 38.14 "uXMS_581,"
DB_TIME MOOSDB_#1 38.14 1387380731.414707
DB_UPTIME MOOSDB_#1 38.14 39.00859
```

如果想查看uXMS的具体内容 可以通过在命令行输入 s、t、c来分别查看源、时间、变量。如下图所示：

```
_301 1/0(469)
=====
Configuration Warnings: 1
[1 of 1]: Community/Vehicle name not found in mission file

VarName      (S)ource  (T)ime  (C)ommunity  VarValue (SCOPING:PAUSED)
-----
APPCAST_REQ  n/a       n/a     #1           n/a
DB_CLIENTS   MOOSDB_#1 80.49   #1           "uXMS_301,"
DB_TIME      MOOSDB_#1 80.49   #1           1601170133.257782
DB_UPTIME    MOOSDB_#1 80.49   #1           81.366143
```

## 4.最小配置启动MOOS

通过下载alpha.moos可以通过最小的配置来启动moos。需要先对其进行下载，原本命令没有忽略验证证书，但是会因为验证无法通过而报错，故做此改进：

```
wget --no-check-certificate http://oceanai.mit.edu/2.680/examples/moosdb_alpha.moos
```

启动之后可以得到以下配置：

```
root@ubuntu:~# MOOSDB moosdb_alpha.moos
----- MOOSDB V10 -----
Hosting community      "alpha"
Name look up is       off
Asynchronous support is on
Connect to this server on port 9000
-----
network performance data published on localhost:9090
listen with "nc -u -lk 9090"
```

## 二、MOOS scope

### 1.MOOS scope

MOOSDB不保存之前历史中的变量，而只保存当前变量，一般用来检查MOOS状态的工具最常用的是以下两种模块：

uXMS

uMS

### 2.uXMS查看

#### 1.启动MOOSDB

MOOSDB通常是通过指定ServeHost和ServePort来启动的。没有参数启动时，这两个参数默认为localhost和9000

```
$ MOOSDB
----- MOOSDB V10 -----
Hosting community      "#1"
Name look up is       off
Asynchronous support is on
Connect to this server on port 9000
-----
network performance data published on localhost:9020
listen with "nc -u -lk 9020"
```

#### 2.打开第二个终端界面，启动uXMS

```

$ uXMS --all
Enter IP address: [localhost]
Enter Port number: [9000]
*****
* uXMS_632 starting ...
*****
uXMS_632 is Running:
|-Baseline AppTick @ 5.0 Hz
|--Comms is Full Duplex and Asynchronous
-Iterate Mode 0 :
|-Regular iterate and message delivery at 5 Hz

```

初始化结束之后，可以看到如下的界面

```

=====
uXMS_443  0/0(31)
=====
VarName  (S) (T) (C) VarValue (SCOPING:EVENTS)
-----
DB_CLIENTS  "uXMS_443,"
DB_EVENT    "connected=uXMS_443"
DB_QOS     "uXMS_443=0.448942:0.573874:0.364065:0.490189,"
DB_TIME    1424028179.877422
DB_UPTIME  16.741557
UXMS_443_ITER_GAP  1.019045
UXMS_443_ITER_LEN  0.00024
-- displaying all variables --

```

看一下第二行0/0(31)括号内的数字是递增状态，这说明已经刷新到当前终端。这种情况下，基本上每秒刷新一次DB\_TIME 和 DB\_UPTIME。三个以DB开头的变量都是由MOOSDB来进行发布的。

注意事项：

- (1) 可以通过输入h，来获取帮助，再按一次h返回
- (2) 点击空格暂停数据，按e返回之前模式
- (3) 按s、t、c分别可以展开内容：源、时间、社区
- (4) 启动时输入以下代码

```
uXMS --all --colormap=DB_UPTIME,blue
```

可以蓝色高亮显示并查找到DB\_UPTIME变量

- (5) 查找单个变量

```
uXMS DB_UPTIME
```

- (6) 要查看某一个变量是如何变化的

```
uXMS --history=DB_UPTIME
```

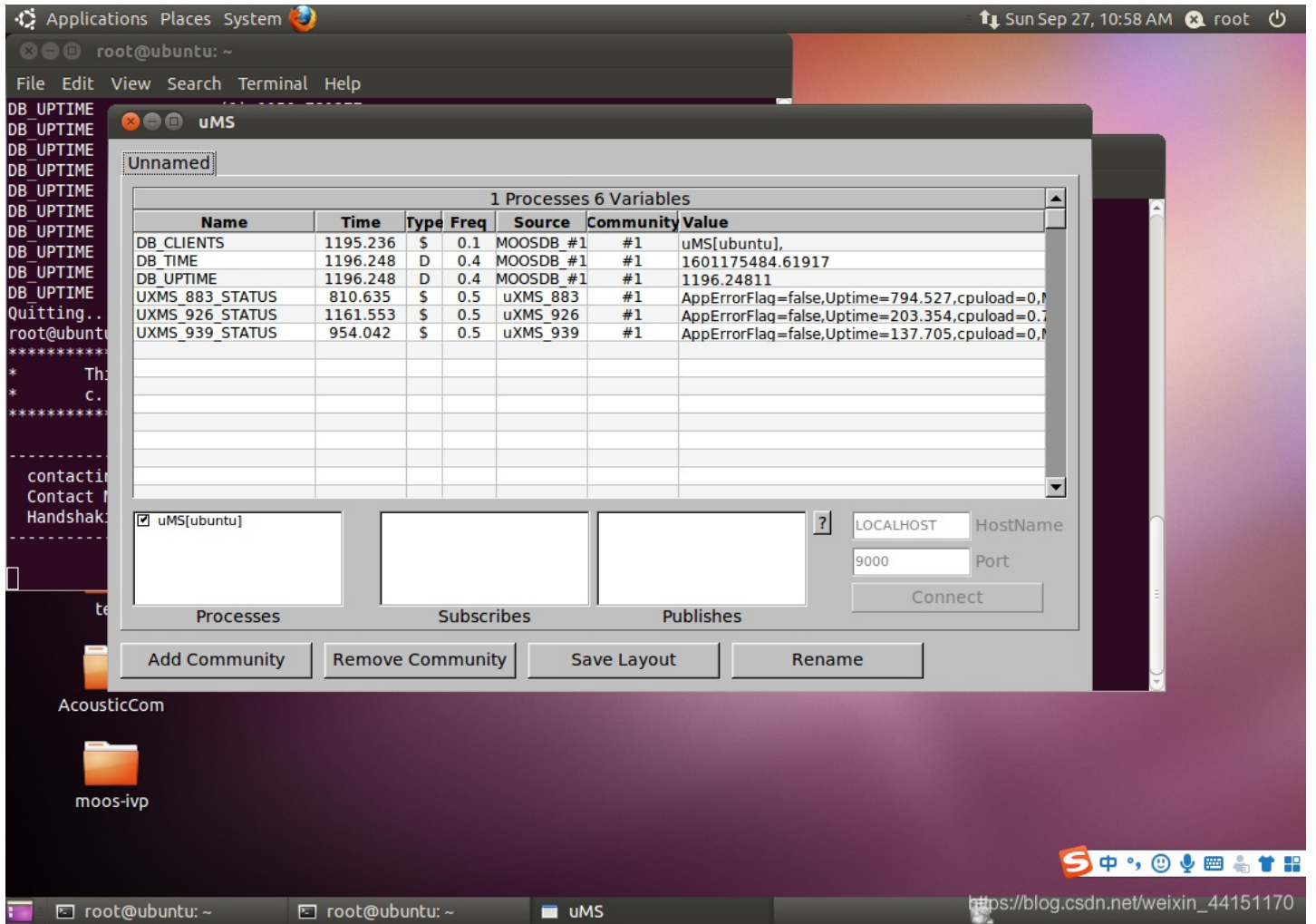
### 3.uMS查看

uMS是一个图形化的查询界面。

1.打开MOOSDB

2.打开新的终端，输入uMS来运行。

3.点击connec按钮即可看到以下画面：



### 三、Poking the MOOSDB

正常app在运行过程中都会向MOOSDB发布变量。而Poking代表着计划之外的变量发布，这个通常对debug非常有用，（个人意见就是debug的时候查看相关变量的值或者给某些变量赋值，当然看到后面如果不对我再修改）可以通过以下链接来进行详情查看：

uPokeDB

#### 1.Poking the MOOSDB with uPokeDB

1.先打开两个终端界面，分别打开MOOSDB和uXMS

```
$ MOOSDB alpha.moos  
$ uXMS alpha.moos --all
```

再打开一个新的终端输入以下命令

```
$ uPokeDB DEPLOY=true SPEED=2 alpha.moos
```

可以看到有一个新的变量SPEED被发布了而且值为2

```
=====
uXMS_655  0/0(204)
=====
VarName  (S) (T) (C) VarValue (SCOPING:EVENTS)
-----
DB_CLIENTS  "uXMS_655,"
DB_TIME    1386249435.276804
DB_UPTIME  46.213629
DEPLOY     "true"
SPEED     2
```

2.注意上述表中变量值的类型，可以看出来DEPLOY的值是一个字符串，而SPEED的值没有引号，应该是一个双精度类型。如果你想发布一个变量，内容是数字的字符串可以通过以下命令来进行发布：

```
$ uPokeDB HEIGHT:=192 alpha.moos
```

可以看到uXMS界面上的显示

```
=====
uXMS_655  0/0(347)
=====
VarName  (S)ource (T) (C) VarValue (SCOPING:EVENTS)
-----
DB_CLIENTS MOOSDB_alpha "uXMS_655,"
DB_TIME    MOOSDB_alpha 1386250092.847527
DB_UPTIME  MOOSDB_alpha 703.784353
DEPLOY     uPokeDB    "true"
HEIGHT     uPokeDB    "192"
SPEED      uPokeDB    2
```

## 2.进一步使用uPokeDB

1.试一下以下命令，看看DEPLOY的值是否会改变

```
uPokeDB DEPLOY=100 alpha.moos
```

个人尝试了一下，没有改变。然后改成字符串格式，里面是数字仍旧没有改变。但是改为字符串格式的文字发生了改变。说明发布不符合变量类型的内容时，不能成功发布。

2.一次运行多行uPokeDB命令

```
uPokeDB APPLES=1 alpha.moos; sleep 5; uPokeDB APPLES=2 alpha.moos;
```

3.用vim创建一个脚本，写入以下命令

```
uPokeDB APPLES=1 alpha.moos
sleep 5
uPokeDB APPLES=2 alpha.moos
```

将脚本命名为MyScript

运行命令

```
source myscript
```

## 总结

以上是对实验三的前半部分内容的叙述，所占篇幅已经够长，我把接下来的内容用一篇新的文章来继续进行记录。本实验记录的目的为：在学习中需要对所学知识有输入和输出，从而才能更好的构建知识结构和更好的掌握知识。如果该篇博客内容对大家有帮助，希望各位多多给我小高老师点个赞！