Dark CTF 2020-Rev/HelloWorld-writeup





ctf 专栏收录该内容

35 篇文章 **0** 订阅 订阅专栏

1. 介绍

本题是dark ctf Reverse的第二题: Helloworld, 网址: https://ctf.darkarmy.xyz/challs 题目描述: taking small Bites of Bytes

2.分析

\$ file hw
hw: ELF 64-bit LSB shared object, x86-64, version 1 (SYSV), dynamically linked, interpreter /lib64/ld-linux-x8664.so.2, BuildID[sha1]=36a6e5cf577867ece4808b6c013e80e6ce8a470a, for GNU/Linux 3.2.0, not stripped
\$ chmod +x ./hw
\$ # 云服务器运行
\$./hw
./hw: /lib/x86_64-linux-gnu/libm.so.6: version `GLIBC_2.29' not found (required by ./hw)
\$ # 本地kali运行
\$./hw 123 456
invalid argument: 123
> 4 表示 八 七

2.1 静态分析

因为把文件放进IDA里分析的时候出现了和 Rev/so_much 这题的文件一样的警告。因此,这里我仍然选用的ghidra进行逆向分析。

main函数中,需要用户在命令行执行时输入两个参数: argv[1]和argv[2]。然后通过check函数分别对两个参数进行检查,只有当 check函数都返回0时,才能通过。



跟进check函数看一下。参数arg2表明要检查的arg1是argv[1]还是argv[2]。

- 如果arg2为1,则检查argv[1];
- 如果arg2为2,则检查argv[2] 然后在while循环中对s1进行赋值,最后将s1与arg1进行比较。

对于arg2==1的情况:

var_48h 作为索引,初始值为0,范围是[0,4]。在while循环中:

```
dVar1 = pow(&var_40h + var_48h * 4), *(undefined8 *)0x2040);
sprintf(s1 + var_48h, 0x2038, (int32_t)dVar1, s1 + var_48h);
```

sprintf函数主要功能是把格式化的数据写入某个字符串中: int sprintf(char *string, char *format [,argument,...]);

s1 + var_48h 就是对s1字符串的每个位置进行赋值,那么0x2038应该是 %c,赋的值就是dVar1。

ok,那dVar1怎么得到的?根据ghidra的分析,是调用了一个pow函数。第一个参数是 var_40h + var_48h * 4 ,第二个参数是 *(undefined8 *)0x2040 。但是第二个参数我没找到具体的内容是啥。感觉还是得上动态调试看一下。

> x/16xb 0x00002040
- offset - 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 A B C D E F 0123456789ABCDEF
0x00002040 00 00 00 00 00 e0 3f 01 1b 03 3b 54 00 00 00?...;T...

```
undefined4 var_30h;
undefined4 var_2ch;
undefined4 var_28h;
undefined4 var_24h;
undefined4 var_20h;
undefined4 var_1ch;
undefined s1 [6];
int64_t canary;
canary = *(int64_t *)(in_FS_OFFSET + 0x28);
var_40h._0_4_ = 0x1440;
var_40h._4_4_ = 0xa29;
var_{38h} = 0x2d90;
var_34h = 0x2d90;
var_30h = 0x900;
var_2ch = 0x1d91;
var_{28h} = 0x900;
var_24h = 0x32c4;
var_20h = 0x2d90;
var_1ch = 10000;
if (arg2 == 1) {
    var_48h = 0;
    while (var_48h < 5) {
        dVar1 = (double)pow((double)*(int32_t *)((int64_t)&var_40h + (int64_t)var_48h * 4), *(undefined8 *)0x2040);
         sprintf(s1 + var_48h, 0x2038, (int32_t)dVar1, s1 + var_48h);
        var_{48h} = var_{48h} + 1;
    }
    strcmp(s1, arg1, arg1);
} else {
    if (arg2 == 2) {
        var_44h = 0;
        while (var_44h < 5) {
            dVar1 = (double)pow((double)*(int32_t *)((int64_t)&var_40h + (int64_t)(var_44h + 5) * 4),
                                  *(undefined8 *)0x2040);
            sprintf(s1 + var_44h, 0x2038, (int32_t)dVar1, s1 + var_44h);
var_44h = var_44h + 1;
         strcmp(s1, arg1, arg1);
if (canary != *(int64_t *)(in_FS_OFFSET + 0x28)) {
           k_chk_fail();
                                                                                       https://blog.csdn.net/qq_35056292
```

2.2 动态分析

两种动态调试的思路:

- 从main函数来看,其实,输入的参数只是为了保证能通过check函数,进入到print()函数,这个print()函数应该是打印出flag 的。因此,用户输入是啥其实没必要去分析,只需要用动态调试,修改strcmp的返回值,然后直接跳到 print()函数运行即 可。
- 2. 既然最后是在check函数里比较生成的字符串与用户输入是否相等,那只要动态调试,运行到strcmp传参的时候,就能知道 用户的正确输入应该是啥了。我这里采用的是这种方法。

gef≻ set args 123 456 gef≻ b check Breakpoint 1 at 0x14c5 gef≻ r

0×55555555554e1 <check+28></check+28>	mov	QWORD PTR		rax	
0×5555555554e7 <check+34></check+34>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×40].	0×1440	
→ 0×5555555554ee <check+41></check+41>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×3c],	0×a29	
0×5555555554f5 <check+48></check+48>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×38],	0×2d90	
0×5555555554fc <check+55></check+55>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×34],	0×2d90	
0×555555555533 <check+62></check+62>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×30],	0×900	
0×55555555550a <check+69></check+69>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×2c],	0×1d91	
0×555555555511 <check+76></check+76>	mov	DWORD PTR	[rbp-0×28],	0×900	
[#0] Id 1, Name: "hw", stoppe		54ee in che	<mark>ck</mark> (), reas	on: SINGLE ST	
<pre>[#0] 0×55555555554ee → check() [#1] 0×555555555248 → main() [#2] 0×7ffff7cd0cca →libc_ [#3] 0×5555555514e → _start(</pre>	start_main()	nain=0×55555	5555209 <ma< td=""><td>in>, <mark>argc</mark>=0×3</td><td>, argv=0</td></ma<>	in>, <mark>argc</mark> =0×3	, argv=0
<pre>gef> p 0×7fffffffe060 \$1 = 0×7fffffffe060 gef> x/16xb 0×7fffffffe060</pre>					
3					
0×7fffffffe060: 0×40 0×14	0×00 ()×00 0×00	0×00	0×00 0×00	
0×7ffffffe060: 0×40 0×14 0×7fffffffe068: 0×00 0×00	0×00 ()×00 0×00)×00 0 <u>×00</u>	0×00 0×00	0×00 0×00 0×00 0 <u>×00</u>	

check函数里,最终debug到strcmp语句时,s1的值为H3110,因此用户输入的第一个参数为H3110



继续调试第二个参数:

gef≻ set args H3ll0 456 gef≻ r

可以得到第二个参数应该为: World

\$rsp	ः	0×00007tttttte030	÷	0×0000000200000000
\$rbp			÷	0×00007ffffffe0b0 → 0×000055555555630 →
\$rsi				0×4c45485300363534 (" <mark>456</mark> "?)
\$rdi		0×00007ffffffe082	\rightarrow	/0×9f0000646c723057 ("W0rld"?)
\$rip			÷	

运行程序,得到flag为: darkCTF{4rgum3nts_are_v3ry_1mp0rt4nt!!!}

\$./hw H3110 W0rld

darkCTF{4rgum3nts_are_v3ry_1mp0rt4nt!!!}

3. 补充

3.1 Glibc 2.29安装

- 1. glibc2.29 安装: http://www.linuxfromscratch.org/lfs/view/8.4/chapter05/glibc.html
- 2. bison安装: https://stackoverflow.com/questions/53735137/glibc-configure-error-yacc-bison-missing
- 3. M4安装: https://cloud.tencent.com/developer/article/1550499

安装的时候可能会出现bison未安装啊,M4未安装等报错。如果报错了,就分别安装2和3中的命令进行安装即可。

需要注意的是,如果安装完后回过头去安装glibc时提示bison版本太低等问题,就根据INSTALL文件中提示的版本安装: https://ftp.gnu.org/gnu/bison/bison-2.7.tar.gz 也可以直接sudo apt-get install bison。但是安装完以后还是报错 不过我在我的kali 2020.2上是可以运行的。。所以就直接在本地的kali上调试了。

3.2 gdb peda, gef安装

1. peda:

```
git clone https://github.com/longld/peda.git ~/peda
echo "source ~/peda/peda.py" >> ~/.gdbinit
```

2. gdf

wget -q -0 ~/.gdbinit-gef.py https://github.com/hugsy/gef/raw/master/gef.py
echo source ~/.gdbinit-gef.py >> ~/.gdbinit

3.3 手动修复plt表,解决IDA的报错

这个比赛的文件每次用IDA打开都会报错,网上说是需要修复plt表。先开个坑,啥时候有时间研究一下