

大纲

一、信息物理系统简介

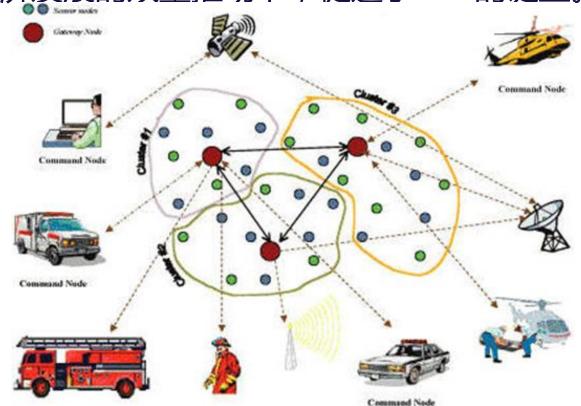
二、信息物理系统信息安全

三、信息物理系统信息安全测评



CPS产生的背景

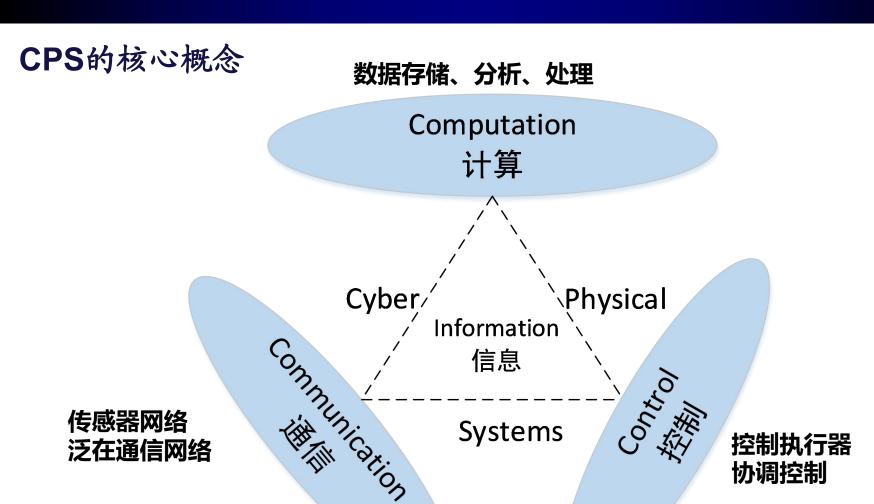
当前,网络信息技术的飞速发展以及和工业领域的深度融合, 科技与经济发展的双重推动下,促进了CPS的诞生。



CPS产生的背景

- CPS最早在2006年美国政府发布的《美国竞争力计划》中提出,同年10月,美国国家自然科学基金会(Nation Science Foundation, NSF)将CPS列为美国未来八大关键信息技术的首位.
- 2010年美国总统科技顾问委员会明确将其列为美国政府应当优先关注的 技术之一。
- 德国政府2011年11月公布的《高技术战略2020》中的一项重要战略是工业4.0,其中核心之一是通过CPS开创新的制造方式,实现"智能工厂"。
- 中国在2012年《十八大报告》突出强调 '推动信息化和工业化深度融合 ,加快传统产业转型升级"。
- 2013年10月,工业和信息化部以工信部信[2013]317号文印发《信息化和工业化深度融合专项行动计划(2013-2018年)》。
- 2014年10月,中德双方举行的第三轮中德政府协商后发表的《中德合作行动纲要》中宣布,两国将开展"工业4.0"合作,而工业4.0的核心就是构建CPS。







CPS的组成

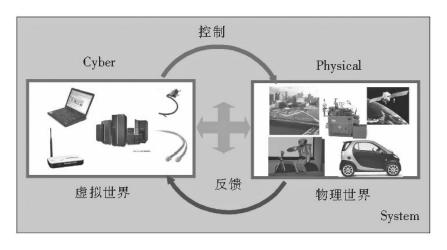


图 1 信息世界与物理世界交互示意图

CPS的通信网络可以逻辑地视为由 传感器网络、执行器网络、计算机 网络构成的组合通信网络。 CPS由传感器节点、执行器节点、传感器与执行器组合节点、计算系统和控制系统等组成。

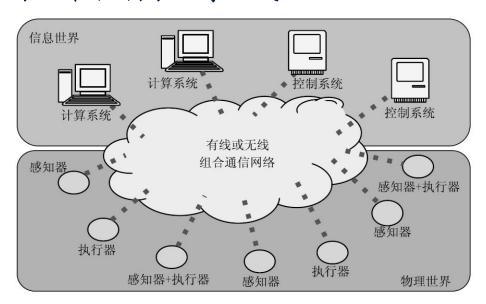
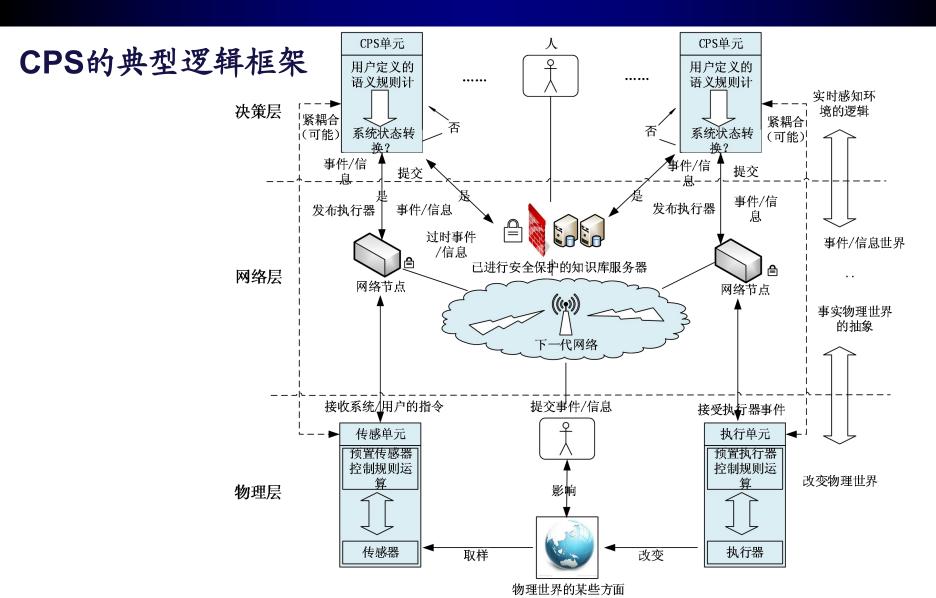
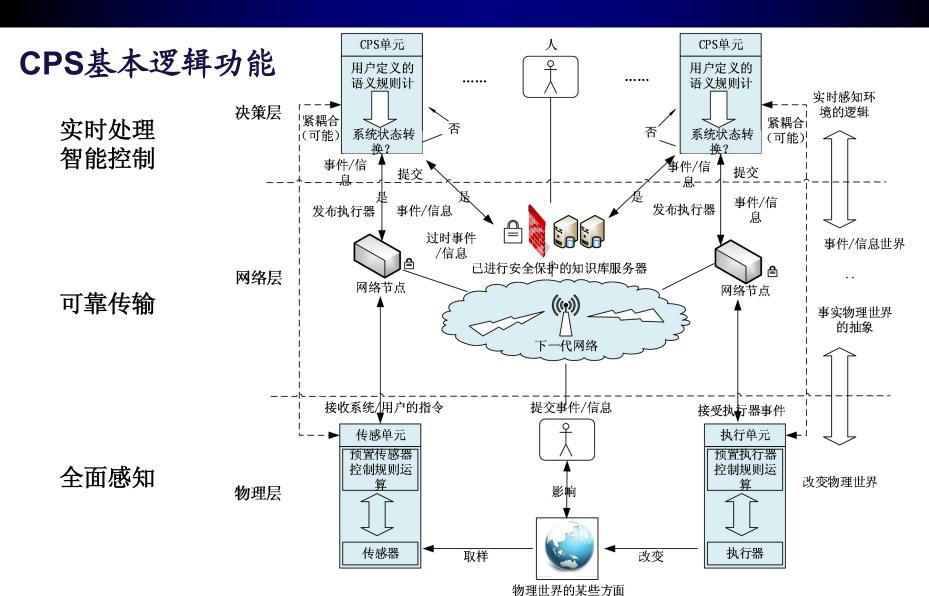


图 2 CPS 逻辑示意图













无线传感器 网络 过程控制系统



软件密集系统

>概念:系统中的软件在系统研制费用、研制时间或系统功能特性等

一个或多个方面占主导地位的系统。

▶特点:面向信息、面向知识。

▶发展难点:随着软件密集系统规模的增长,其可靠性问题逐渐凸显,成为限制其发展的难点。



软硬件综合系统

≻概念:基于微电子技术和嵌入式技术,实现信息共享、系统集成和智能化控制的系统。

≻特点:其软硬件均面向特定应用对象和任务设计,具有很强的专用性。

>系统失效原因:软硬件综合系统失效,通常是软件失效和硬件失效耦合的结果。

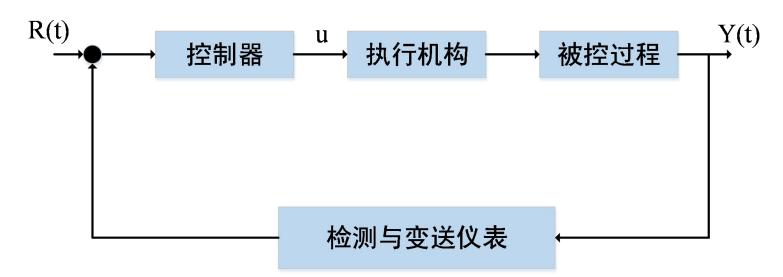


过程控制系统

≻概念:以表征生产过程的参量为被控制量,使之接近给定值或保持 在给定范围内的自动控制系统。

▶特点:一般过程控制系统通常采用反馈控制的形式。

>系统组成如下图所示:





物联网

≻概念:通过RFID、红外感应器、全球定位系统等信息传感设备,按约定协议,将物品与互联网相连,进行信息交换和通信。

▶特点:物与物相连、人与物相连、人与人相连,关键在于互联互通

0

>物联网的层次架构如下图所示:

应用层	远程监控	异地医疗	环境检测	智能	家居	资源 探测	信息检索
处理层	云计算		网格计算			并行计算	
传输层	无线传感网 互联		移动网	移动网络		或网	广电网络
传感层	智能终端	RFID设备	传感器	传感器节点		设备	移动设备



无线传感器网络

- ≻概念:由部属在监测区域内的大量卫星传感器节点构成,是通过无线通信方式组成的一个多跳自组织网络。
- ▶特点:网络中的传感器以协作的方式感知、采集、处理和传输网络覆盖地理区域内被感知对象的信息,并最终把这些信息发送给网络的所有者。
- ▶发展基础:MEMS、片上系统、无线通信和低功耗嵌入式技术。



CPS主要特点

信息物理高度融合 系统功能交互涌现 系统结构动态演化 内外状态深度感知 网络实时适应控制

大纲

一、信息物理系统简介

二、信息物理系统信息安全

三、信息物理系统信息安全测评

二、信息物理系统信息安全

CPS系统安全问题

信息物理系统所面临的安全性问题主要包括两种:

- ●信息安全
- ●物理安全

CPS系统中的安全要素包括:

- ●威胁模型 (不同类别的攻击);
- ●检测方法(基于模型的、基于软件的或者数据驱动的);
- ●鲁棒性(攻击容忍性);
- ●恢复能力



用

层

协同

XX

二、信息物理系统信息安全

CPS系统安全威胁



CPS系统所面临的安全威胁主要来自以下3个方面。

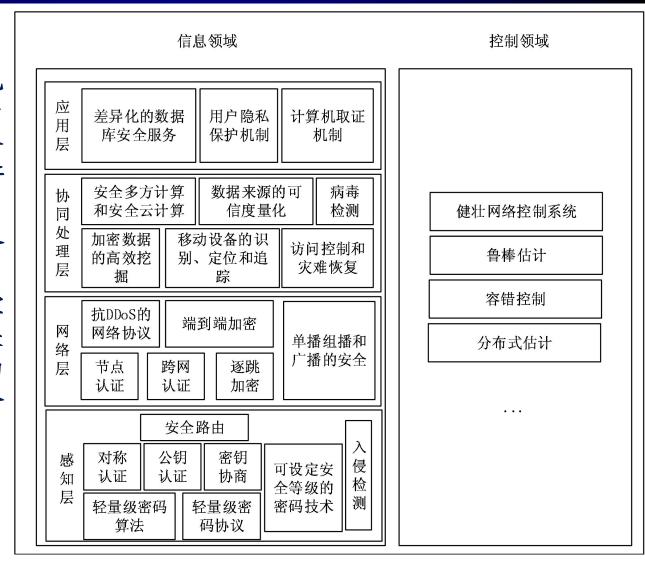
- (1) CPS的感知层是由无线传感器网络构成的,大部分传感设备的通信、计算以及存储等能力十分有限,因此无法直接使用跳频通信以及公钥密码等传统安全机制。
- (2)因为CPS系统利用未来网络作为核心承载网络,因此CPS系统的网络规模的增长和分布式的信息处理环境使得CPS系统网络更容易受到DoS攻击以及DDoS攻击。
- (3)因为CPS系统在控制系统中引入了网络特性,因此非法入侵者能够通过哄骗、阻塞、DoS攻击等方式使控制命令延迟或失真,从而导致CPS系统无法及时执行任务,甚至无法进入稳定状态。



二、信息物理系统信息安全

CPS系统安全机制

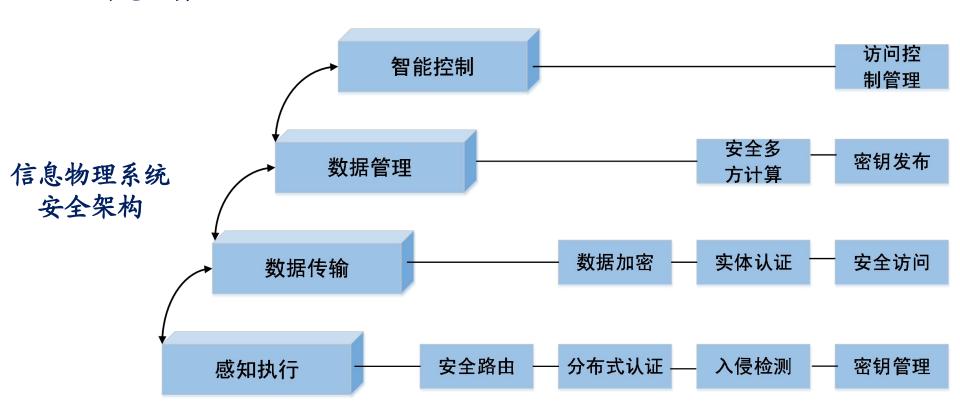
当前对于CPS系统 的安全研究和评估可分为 信息安全和控制安全两个 方面。信息安全方面的研 究主要是解决在高混杂、 大规模、协同自治的网络 环境下信息的安全收集、 处理和共享等问题。而控 制安全方面主要集中解决 在松散耦合、开放互连的 网络化系统结构下的安全 控制等问题。



二、信息物理系统信息安全

CPS系统安全架构

为了实现安全互联互通,提出了一种适合信息物理系统的安全架构,从底向上(从物理世界到信息世界),分别为数据接收层、网络访问层、数据管理层、智慧服务层。



大纲

一、信息物理系统简介

二、信息物理系统安全综述

三、信息物理系统信息安全测评



CPS信息安全实时性测评

CPS异常威胁实时监测

CPS信息安全风险评估

CPS信息安全风险预测方法

● CPS异常威胁实时监测

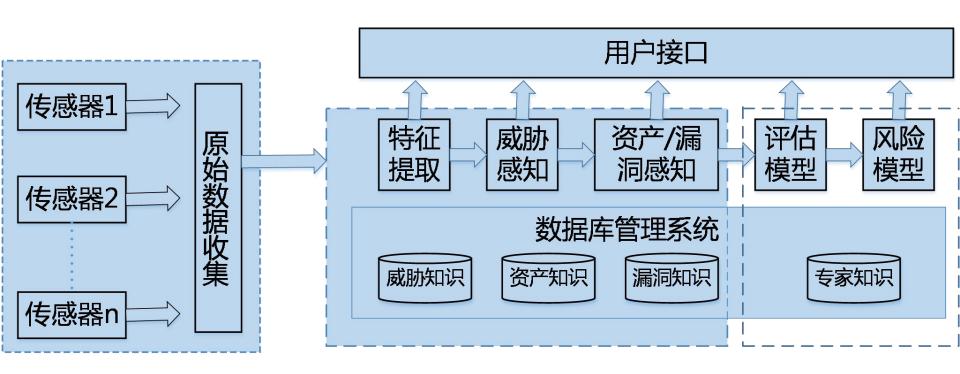
基于特征库匹配的实时监测方法

- 依赖于预先定义的异常模式数据库
- 通过比对,发现异常时报警

基于统计分析的实时监测方法

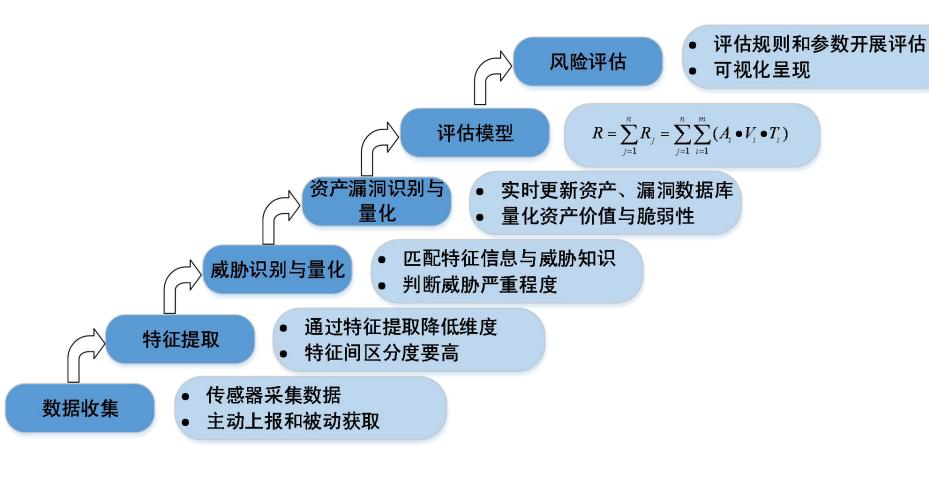
- 确定测量基线(确定基线、时间相关基线)
- 异常监测

● CPS信息安全风险评估



风险评估框架

CPS风险评估流程



CPS风险评估模型(基于隐性马尔科夫模型的风险评估)

网络中每台主机具有N个状态: $S = \{S_1, S_2, ..., S_N\}$

某主机在某一时刻的状态序列: $X = \{x_1, x_2, ..., x_t\}, x_t \in S$

主机可收到M种攻击: $V = \{v_1, v_2, ..., v_M\}$

攻击序列:

 $Y = \{y_1, y_2, ..., y_t\}, y_t \in V$

状态转移矩阵: $P = (p_{ij})_{N \times N} \Rightarrow p_{ij} = P(x_{t+1} = s_j \mid x_t = s_i), 1 \le i, j \le n$

观察矩阵: $Q = (q_{ij})_{M \times N} \Rightarrow q_{ij} = P(y_t = v_i \mid x_t = s_j), 1 \le i \le m, 1 \le j \le n$

t时刻主机的总风险 $R_t = \sum_{i=1}^N R_t(i) = \sum_{i=1}^N \gamma_t(i)C(i)$

● CPS信息安全风险预测

神经网络预测法

- 输入训练样本, 自学习调整权值, 运用模型开展映射
- 容错性、稳健性好,但训练时间长、可信解释困难

时间序列预测法

- 通过时间函数预测风险
- 应用方便、操作性好,但函数建模过程复杂

支持向量机

- 非线性映射到高维特征空间,进行线性回归
- 预测绝对误差小, 但实时性精度有待提高

